

Mathematikaufgaben

> Vektorrechnung

> Ebenen/Punkte

Aufgabe: Bestimme den Abstand des Punktes $P(5|5|3)$ zur Ebene $E: 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 8$.

1. Lösung: I. Allgemein gilt die folgende Vorgehensweise:

1) Zu einer vorgegebenen Ebene $E: ax_1 + bx_2 + cx_3 = d$ in Koordinatenform und einem vorgegebenen Punkt $P(p_1|p_2|p_3)$ wird eine auf der Ebene E senkrecht stehende (Lot-) Gerade h durch den

Punkt P gebildet. Die (Hilfs-) Gerade ist damit von der Form: $h: \vec{x} = \vec{OP} + t \vec{n} = \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ mit

dem Ortsvektor von P als Stützvektor und dem Normalenvektor der Ebene E als Richtungsvektor (der Normalenvektor steht ja senkrecht zur Ebene).

2) Gerade h und Ebene E schneiden sich im Lotfußpunkt F , dem Ebenenpunkt, der wegen der Orthogonalität von Gerade und Ebene den kürzesten Abstand zum Punkt P besitzt. Einsetzen der Komponenten $x_1 = p_1 + ta$, $x_2 = p_2 + tb$, $x_3 = p_3 + tc$ der Geraden h in die Koordinatenform der Ebene E führt auf die Gleichung:

$$a(p_1 + ta) + b(p_2 + tb) + c(p_3 + tc) = d \Leftrightarrow$$

$$t(a^2 + b^2 + c^2) + (ap_1 + bp_2 + cp_3) = d \Leftrightarrow$$

$$t(a^2 + b^2 + c^2) = d - (ap_1 + bp_2 + cp_3) \Leftrightarrow$$

$$t_0 = t = [d - ap_1 - bp_2 - cp_3] / (a^2 + b^2 + c^2)$$

mit existierendem Parameter t_0 . Mit $t = t_0$ ergibt sich der Lotfußpunkt $F(p_1 + t_0a | p_2 + t_0b | p_3 + t_0c)$ auf der

Geraden h gemäß: $\vec{OF} = \vec{OP} + t_0 \vec{n} = \begin{pmatrix} p_1 \\ p_2 \\ p_3 \end{pmatrix} + t_0 \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$.

3) Der Abstand zwischen der Ebene E und dem Punkt P kann nun ermittelt werden als Betrag des Differenzvektors zwischen den Punkten P und F . Für den Abstand gilt dann:

$$d(P, E) = d(P, F) =$$

$$\left| \vec{PF} \right| = \left| \begin{pmatrix} p_1 + t_0a - p_1 \\ p_2 + t_0b - p_2 \\ p_3 + t_0c - p_3 \end{pmatrix} \right| = \left| \begin{pmatrix} t_0a \\ t_0b \\ t_0c \end{pmatrix} \right| = \sqrt{(t_0a)^2 + (t_0b)^2 + (t_0c)^2} = \sqrt{t_0^2(a^2 + b^2 + c^2)} = |t_0| \sqrt{a^2 + b^2 + c^2},$$

also:

$$d(P, E) = |t_0| \sqrt{a^2 + b^2 + c^2} \quad (*)$$

mit: $\left| \vec{n} \right| = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$ als Betrag des Normalenvektors der Ebene E .

II. Der Normalenvektor der Ebene $2x_1 + 2x_2 + x_3 = 8$ lautet: $\vec{n} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, die zur Ebene senkrechte

Lotgerade h durch den Punkt P(5|5|3) heißt: $h: \vec{x} = \vec{OP} + t \vec{n} = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$. Der Lotfußpunkt F als

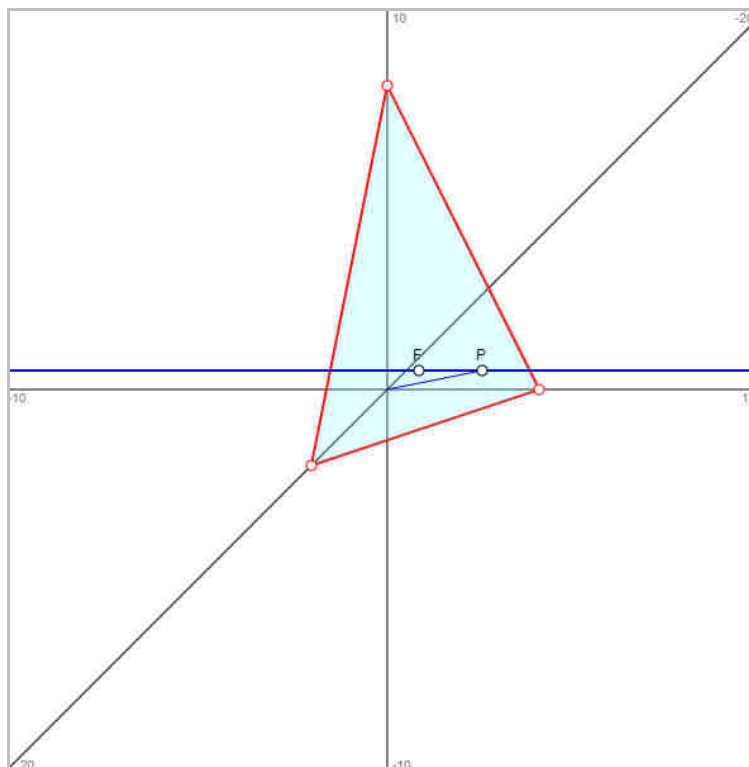
Schnittpunkt von Gerade und Ebene errechnet sich mit:

Gerade h -> Koordinaten: $x_1 = 5 + 2t$, $x_2 = 5 + 2t$, $x_3 = 3 + t$ -> Ebene E (Einsetzen der Koordinaten)
 -> $2(5+2t) + 2(5+2t) + (3+t) = 8 \Leftrightarrow 10 + 4t + 10 + 4t + 3 + t = 8 \Leftrightarrow 9t + 23 = 8 \Leftrightarrow 9t = -15 \Leftrightarrow t = -5/3$

-> Gerade h (Einsetzen von $t = -5/3$) -> $\vec{OF} = \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} - \frac{5}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{5}{3} \\ \frac{4}{3} \end{pmatrix}$ -> Lotfußpunkt F(5/3|5/3|4/3).

Als Abstand zwischen Punkt P und Ebene E ergibt sich mit Hilfe des Lotfußpunktes F:

$$d(P,E) = d(P, F) = \left| \vec{PF} \right| = \left| \begin{pmatrix} \frac{5}{3} \\ \frac{5}{3} \\ \frac{4}{3} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} \right| = \left| \begin{pmatrix} -\frac{10}{3} \\ -\frac{10}{3} \\ -\frac{5}{3} \end{pmatrix} \right| = \sqrt{\left(-\frac{10}{3}\right)^2 + \left(-\frac{10}{3}\right)^2 + \left(-\frac{5}{3}\right)^2} = \sqrt{\frac{225}{9}} = \frac{15}{3} = 5 \text{ LE.}$$



III. Kürzer geht es mit der Formel (*), ohne dass der Lotfußpunkt zu errechnen wäre (es kommt laut Aufgabenstellung ja nur darauf an, den Abstand auszurechnen). Dann gilt mit $t = t_0 = -5/3$:

$$d(P,E) = \left| -\frac{5}{3} \sqrt{2^2 + 2^2 + 1^2} \right| = \frac{5}{3} \cdot 3 = 5 \text{ LE}$$

für den gesuchten Abstand.

2. Lösung: I. Überlegungen zur (relativen) Lage eines Punktes P zu einer Ebene E münden ein in eine Abstandsformel, wonach sich der Abstand $d(P,E)$ zwischen Punkt $P(p_1|p_2|p_3)$ und Ebene $E: ax_1 + bx_2 + cx_3 = d$ letztlich auf der Differenz $ap_1 + bp_2 + cp_3 - d$ gründet, deren Betrag $|ap_1 + bp_2 + cp_3 - d|$ und dessen Normierung durch den Betrag des Normalenvektors der Ebene

$\vec{n} = \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \sqrt{a^2 + b^2 + c^2}$. Es gilt damit die (den absoluten Abstand in Längeneinheiten [LE] mes-

sende) Abstandsformel, die sog. Hessesche Normalform:

$$d(P,E) = \frac{|ap_1 + bp_2 + cp_3 - d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

II. Anwendung der Hesseschen Normalform durch Einsetzen des Punktes $P(5|5|3)$ und der Ebene $E: 2x_1 + 2x_2 + x_3 = 8$ in die obige Formel ergibt:

$$d(P,E) = \frac{|2 \cdot 5 + 2 \cdot 5 + 1 \cdot 3 - 8|}{\sqrt{2^2 + 2^2 + 1^2}} = \frac{|15|}{3} = \frac{15}{3} = 5 \text{ LE}$$

für den gesuchten Abstand.

(LE = Längeneinheiten)

www.michael-buhlmann.de / 10.2022 / Aufgabe 1715